3) c) Cfixer - размагничивание компаса.

Любой квадрокоптер использует электронный компас для ориентации в пространстве. Без корректной работы компаса невозможна ориентация в пространстве, а значит и полет на автопилоте.
У квадрокоптеров есть возможность выполнять калибровку компаса, но со временем компас намагничивается (некоторые элементы компаса), и калибровка перестает помогать.
Это можно заметить, когда периодически во время полета появляется ошибка Compass Erorr, во время которой коптер переходит в режим ATTI. Так же во время ошибка компаса сбрасывается полет по маршруту, и если коптер летел по маршруту и внезапно остановился - одна из причин - ошибка компаса (а так же работа датчиков препятствий, глушилка GPS).

Для снятия намагниченности и был разработан Cfixer (Compass Fixer).
Питание Cfixer осуществляется от аккумулятора коптера, от автомобильного зарядного или от сети 220V (штатным блоком зарядного от Phantom 3 и 4 версии или через специальный провод переходник для конкретной модели квадрокоптера, покупается отдельно).

Подключив Cfixer от аккумулятора, необходимо включить аккумулятор, а после размагничивания не забыть его выключить.

Как выполнить размагничивание компасов у Teodrone:

Phantom 4 adv\proV1

У этих моделей квадрокоптеров компас находится в передних ногах, как показано на картинке.



Для размагничивания необходимо приложить Cfixer к крышке компаса и нажать кнопку. Полсе звукового сигнала Cfixer можно убрать.

Phantom 4 ProV2

У Phantom 4proV2 Компас расположен в передней левой и задней правой стойке, так же за лючком.



После размагничивания не забудьте выключить аккумулятор.
Размагничивать не надо перед каждым вылетом. Самое лучшее - после приезда на объект, выполнить размагничивание 1 раз и спокойно летать.

Так же рекомендуем потренироваться летать в режиме ATTI, так как при ошибке компаса или глушилке GPS сигнала коптер переходит именно в этот режим и доступно только управление с пульта, а коптер поддерживает горизонтальное положение и барометрическую высоту.
Лететь необходимо ориентируясь на картинку с камеры, либо на местоположение коптера на карте.

Revision #1
Created 28 January 2022 04:25:30 by Konstantin Shrainer
Updated 28 January 2022 05:08:42 by Konstantin Shrainer