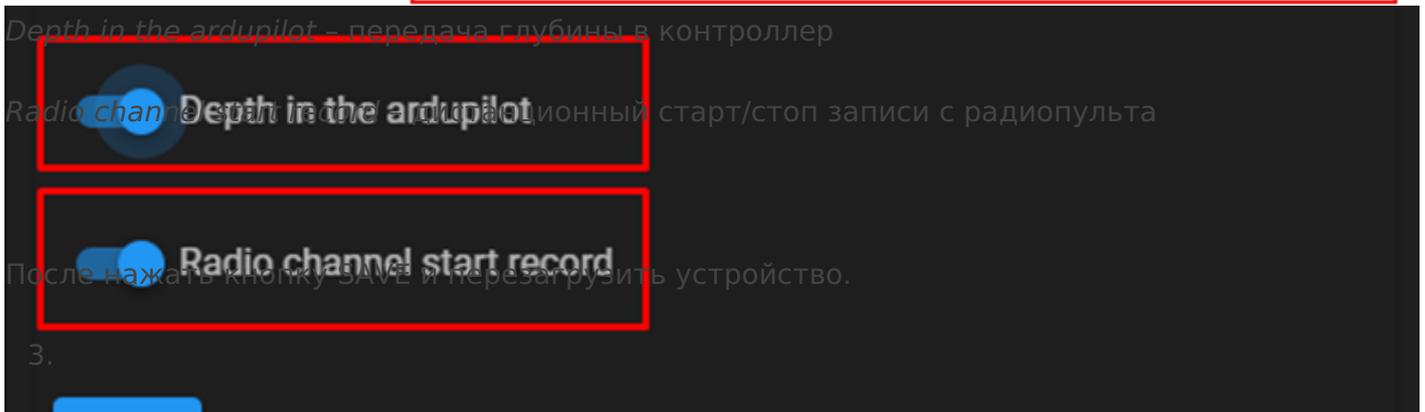
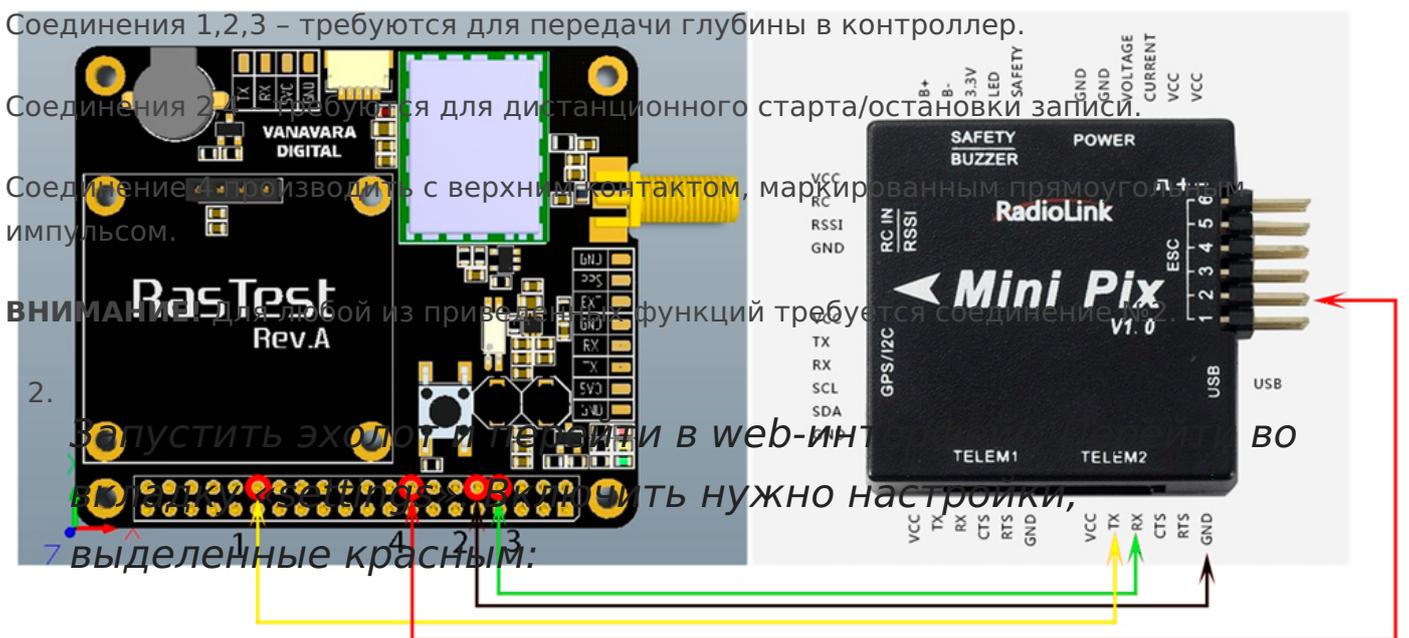


Start/stop с пульта, передача глубины в Mission Planner

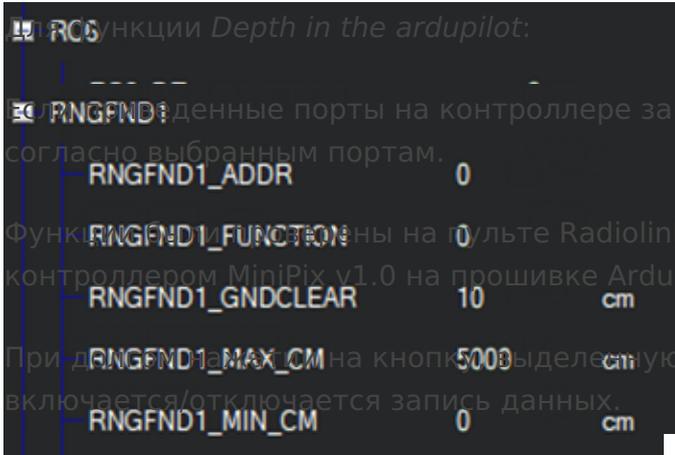
В версии 1.8 добавлена возможность включить запись данных с пульта дистанционного управления контроллера лодки, а также увидеть текущую глубину с датчика глубины в программе Mission Planner. Для активации данных опций следует выполнить следующую инструкцию:

1. Подключить эхолот по схеме, изображенной ниже.



Настроить следующие параметры в Mission Planer:

Для функции *Radio channel start record*:

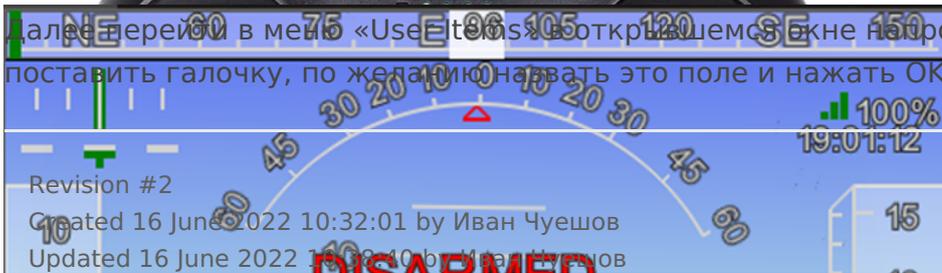


Если заданные порты на контроллере заняты, то настройку контроллера производить согласно выбранным портам.

Функция RNGFND1 предназначена для работы с датчиком глубины на пульте Radiolink Electronic Limited T8S(BT) в связке с контроллером MiniPix v1.0 на прошивке ArduRover V4.0.0.

При этом на пульте на кнопку выделенную красным на рисунке ниже, включается/отключается запись данных.

Для включения отображения глубины в программе Mission Planer требуется нажать по следующему окну правой кнопкой мыши



Далее перейти в меню «Use Items» в открывшемся окне напротив параметра «sonarrange» поставить галочку, по желанию назвать это поле и нажать OK